BlueBoat

水路調査とロボット工学システム開発のための理想的なプラットフォーム



海洋調査、環境モニタリング、水産養殖など、さまざまな現場でベースとなる機体として、または特定の要求を満たすための専用機として、その汎用性と信頼性で業界をリードしています。BlueBoat は、あなたの業務を支え、未来の水上作業を拓きます。

2024
登場

BlueBoat

アメリカ Blue Robotics 社　技適取得済み

水上作業の可能性を革新！
拡張性の高い小型無人ボート



BlueOSソフトウェア搭載

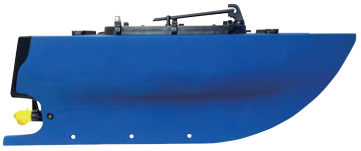
弊社のボートは、あらゆる環境での使用に耐えるよう設計されており特に業務用途においてその真価を発揮します。カスタマイズの自由度が高く、お客様のニーズに合わせた機能追加や改造が可能です。



前



後



横

重量
14.5kg
バッテリーまたは
ペイロードなし

最高クラスの持続力！



最大８つのリチウムイオンバッテリー搭載時

62時間／220km 稼働可能

BlueBoatは最高クラスの持続力を持っており、最大サポート可能なバッテリーを 搭載すると、連続して60時間以上動作します。1つのバッテリーだけでも９時間以上稼働し、30km以上の距離を移動できます。

リチウムイオンバッテリー

バッテリーは、14.8v、18Ah のリチウムイオンバッテリーをお勧めします。これは水中ドローンBlueROV2で使用されているものと同じです。このバッテリーを複数つなげることで運用時間を延ばすことができます。



現場即戦力、BlueBoat

プロの現場に最適な携帯性を誇る BlueBoat。測量から環境調査まで、専門業者の要求に応える折りたたみ式の船体は、運搬の効率を大幅に向上させます。展開・格納が可能なクイックリリース機能により、どんな現場でも直ちに作業を開始。車のトランクから宅配便に至るまで、機動力を制限することなく、プロフェッショナルな水上作業を支援します。BlueBoatで、時間とコストの節約を実現しましょう。





コンパクトに折りたためる

120cm x 71cm x 24cm
（折りたたみ時）

専用プラダンケース

（ 基本セットに付属 ）





BlueBoatを 遠方へ送る場合は
専用ケースが安心です。

自動航行は標準装備！

BlueBoat には、ナビゲーターフライトコントローラー、GPS、そしてArduRover 制御ファームウェアが含まれています。これにより、高度な自動航行が可能です。初めから使える状態で、GPS ウェイポイントを使った精密なナビゲーション、特定の位置での静止、フォローミー操作、ジオフェンシング、送信機の信号喪失時の自動帰還などが実行できます。さらに、ドラッグアンドドロップでミッションを計画する機能により、複雑なミッションもわずか数分で簡単に設計できます。



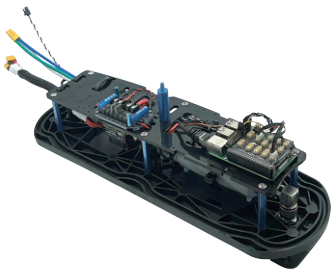
手動操作をする場合や自動航行のミッションの修了時は、ジョイスティックコントローラーを使ってマニュアルで操縦することができます。





オープンソース BlueOSソフトウェア搭載

BlueBoat は、オープンソースの BlueOS ソフトウェアを 搭載しています。BlueOS とは、フライトコントローラーにあたる Navigator とともに Raspberry Pi 上で 動作し、多数のツールとサービスを提供する 新しいコア オペレーティング ソフトウェアです。



BlueRobotics で発売されている水中ドローン BlueROV2 や BlueBoat は このオペレーティングシステムで動きます。

Performance パフォーマンス

耐久性 @ 1 m/s (~30 W)、ペイロードなし	
2 バッテリー (532 Wh、2.4 kg)	18 時間（65km）
4 バッテリー (1064 Wh、4.7 kg)	36 時間（130km）
6 バッテリー (1596 Wh、7.0 kg)	50 時間（180km）
8 バッテリー (2128 Wh、9.3 kg)	62 時間（220km）
ソーラーパワー(ユーザー装備)	不定
最大速度 (バッテリー 2 個、ペイロードなし)	3 メートル / 秒
最大静推力	8.2kgf
定格温度 (空気)	-25 ～ 40℃
定格温度 (水)	0 ～ 40℃
操舵	スキッドステアリング
ペイロードと拡張機能	
ペイロード容量 (バッテリー + ペイロード)	15 キロ
ペイロードパワー	バッテリー電圧 @ 60 A (直接接続)
	バッテリー電圧 @ 10 A (ヒューズボード)
	5V 補助 @ 5 A (ヒューズボード)
ペネトレーターホール (右舷ハッチリッド)	4 x M10
	2 x M14
利用可能なポートとインターフェース	3 x シリアル UART
	イーサネット (Blue Robotics イーサネット スイッチが必要)
	2 x USB 2.0
	2 x USB 3.0
	1 x 16 ビット ADC (3.3 V)
	1 x 16 ビット ADC (6.6 V)
物理的	
寸法 (長さ × 幅 × 高さ)	120 x 93 x 46 cm (展開時)
	120 x 71 x 24 cm (折りたたみ時)
	120 x 46 x 20 cm (パッケージ時)
重量 (バッテリーまたはペイロードなし)	14.5 キロ
フリーボード (バッテリー 2 個、ペイロードなし)	160mm
最大ドラフト (最大ペイロード)	320mm
推進	2 x M200 モーター、ウィードレス プロペラ付き
プロペラ径	112mm
航海灯	5V 2W LED、ホワイト オールラウンド PWM プログラム可能な点滅
一次資料	LDPE (船体)
	30% ガラス入りポリカーボネート
	アルマイト
	ステンレススチール

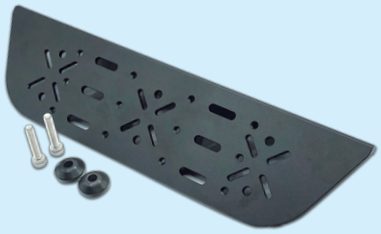
※製品改良のため、仕様および外観は 予告なく変更することがありますのでご了承ください。

オプション



Ping2 ソナー高度計および音響測深機

Ping2ソナーは、水中で最大100メートル(328フィート)の距離を測定するシングルビーム音響測深機です。25度のビーム幅、300メートル(984フィート)の深度定格、およびオープンソース ソフトウェア インターフェイスにより、海洋ロボット工学の強力なツールになります。



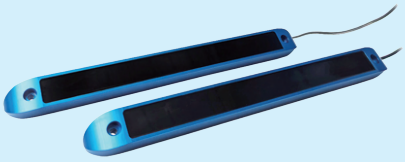
BlueBoat ペイロード ブラケット

このブラケットは BlueBoat 船体の取り付け穴に取り付けて、喫水線の下にペイロードを運びます。さまざまな取り付け穴により、センサーやエンクロージャを取り付けるためのオプションが提供されます。BlueBoatに取り付けるための取り付け金具が付属しています。



BlueBoat ハルマウントブッシュ (6個)

これらのブッシングは、BlueBoat 船体の底部にある取り付け穴に固定するときに重要です。船体の形状に合わせて荷重を分散し、積載量を確保します。



サイドスキャンソナー

ソナーで構造物を可視化します。濁りが強く視界が悪い場所にはマルチビームソナーが有効です。カメラ映像では撮影が難しい状況でも対象物がわかります。

弊社は BlueRobotics の正規販売店です。BlueBoat の実証実験も数多く進めていますので、フルサポートでお手伝いできます。

RovFun
株式会社 チック 〒981-3203 宮城県仙台市泉区高森 4丁目 2-342
E-mail info@xd-fun.com HP https://www.rov-fun.com/
022-739-8861
【 受付時間 】平日 10:00～16:00